

**Instrucciones:** El alumno deberá contestar a una de las dos opciones propuestas A o B. Los ejercicios deben redactarse con claridad, detalladamente y razonando las respuestas. Puedes utilizar cualquier tipo de calculadora. Cada ejercicio completo puntuá 2,5 puntos.

**PROPUESTA A**

**1A.** a) Enuncia el Teorema de Rolle. **(1 punto)**

b) Razona que existe al menos un punto en el intervalo  $(1, 2)$  donde la recta tangente a la gráfica de la función  $f(x) = x^5 + 3x^4 - 5x^3 - 15x^2 + 4x + 12$  tiene pendiente nula. **(1,5 puntos)**

**2A.** Calcula el valor del parámetro  $a \in \mathbb{R}$ ,  $a > 0$ , para que el área de la región comprendida entre las gráficas de las parábolas  $f(x) = -x^2 + a^2$  y  $g(x) = -4x^2 + 4a^2$  sea 32 unidades de superficie.

**(2,5 puntos)**

**3A.** a) Despeja  $X$  en la ecuación matricial  $A \cdot X = I_3 - 2B \cdot X$ , donde  $I_3$  es la matriz identidad de orden 3 y  $A$ ,  $B$  y  $X$  son matrices cuadradas de orden 3. **(1,25 puntos)**

b) Calcula  $X$ , siendo

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ -2 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad \text{y} \quad B = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad \text{(1,25 puntos)}$$

**4A.** Dados los planos  $\pi \equiv ax + 2y + z = 4$ ,  $a \in \mathbb{R}$ , y  $\pi' \equiv 2x - 4y - 2z = b$ ,  $b \in \mathbb{R}$ :

a) Razona para qué valores de  $a, b \in \mathbb{R}$  son  $\pi$  y  $\pi'$  coincidentes. **(1 punto)**

b) Razona para qué valores de  $a, b \in \mathbb{R}$  son  $\pi$  y  $\pi'$  paralelos no coincidentes. **(0,75 puntos)**

a) Razona para qué valores de  $a, b \in \mathbb{R}$  son  $\pi$  y  $\pi'$  perpendiculares. **(0,75 puntos)**

(sigue a la vuelta)

Propuesta A(1A) a) Teorema de Rolle

Si  $f(x)$  es una función continua en  $[a,b]$ , derivable en  $(a,b)$  y tal que  $f(a)=f(b)$ , entonces  $\exists c \in (a,b)$  t.g.  $f'(c)=0$ .

b) La función  $f(x) = x^5 + 3x^4 - 5x^3 - 15x^2 + 4x + 12$  es continua y derivable en  $\mathbb{R}$  (por ser una función polinómica), luego en particular, es continua en  $[1,2]$  y derivable en  $(1,2)$ . Además

$$\begin{aligned} f(1) &= 1^5 + 3 \cdot 1^4 - 5 \cdot 1^3 - 15 \cdot 1^2 + 4 \cdot 1 + 12 = 0 \\ &= 2^5 + 3 \cdot 2^4 - 5 \cdot 2^3 - 15 \cdot 2^2 + 4 \cdot 2 + 12 = f(2) \end{aligned}$$

Aplicando el teorema de Rolle,  $\exists c \in (1,2)$  t.g.  $f'(c)=0$ , esto es, en  $c$  la pendiente de la recta tangente es nula.

(2A) Puntos de corte entre las funciones

$$-x^2 + a^2 = -4x^2 + 4a^2 \Rightarrow -3x^2 + 3a^2 = 0 \Rightarrow x = a^{\frac{2}{3}} \Rightarrow x = \pm a$$

Como  $0 \in (-a, a)$ :

$$\left. \begin{array}{l} f(0) = a^2 \\ g(0) = 4a^2 \end{array} \right\} \Rightarrow g(x) > f(x)$$

Area (hay que tener en cuenta que  $a > 0$ )

$$\begin{aligned} 32 &= \int_0^a [g(x) - f(x)] dx = \int_0^a [-4x^2 + 4a^2 - (-x^2 + a^2)] dx = \\ &= \int_0^a (-3x^2 + 3a^2) dx = -3 \frac{x^3}{3} + 3a^2 x \Big|_0^a = -a^3 + 3a^3 = 2a^3 = 32 \Rightarrow \\ &\Rightarrow a^3 = 16 \Rightarrow a = \sqrt[3]{16} = 2\sqrt[3]{2} \end{aligned}$$

(3A) a)  $AX = I - 2BX \Rightarrow AX + 2BX = I \Rightarrow (A + 2B)X = I \Rightarrow$ 

$$\Rightarrow (A + 2B)^{-1}(A + 2B)X = (A + 2B)^{-1}I \Rightarrow X = (A + 2B)^{-1}I = \underline{(A + 2B)^{-1}}$$

b) Cálculo de  $A + 2B$ 

$$A + 2B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ -2 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} + 2 \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ -2 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & 2 & 0 \\ 2 & 0 & 2 \\ 2 & 0 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 3 \end{pmatrix}$$

### Cálculo de $(A + zB)^{-1}$

$$\begin{array}{l}
 \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 3 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{-2F_1+F_3} \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & -4 & 1 & -2 & 0 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{4F_2+F_3} \\
 \rightarrow \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & -2 & 4 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{-F_3+F_1} \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 0 & 3 & -4 & -5 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & -2 & 4 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{-2F_2+F_1} \\
 \rightarrow \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 3 & -6 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & -2 & 4 & 5 \end{array} \right)
 \end{array}$$

$$X = \begin{pmatrix} 3 & -6 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \\ -2 & 4 & 1 \end{pmatrix}$$

4A) a) Los vectores normales de ambos planos tienen que ser iguales o proporcionales, y además tienen que tener puntos en común.

$$\left. \begin{array}{l} \vec{n}_{\pi} = (2, 2, 1) \\ \vec{n}_{\pi'} = (2, -4, -2) \end{array} \right\} \Rightarrow \frac{2}{2} = \frac{2}{-4} = \frac{1}{-2} \Rightarrow \frac{2}{2} = \frac{1}{-2} \Rightarrow \boxed{2 = -1}$$

$$P_{\pi}(z, 2, z) \in \pi \Rightarrow z : -1 + 2 \cdot 2 + z - 4 = 0 \Rightarrow z = 1 \Rightarrow P_{\pi}(1, 2, 1)$$

$$\text{El pto } P_{\pi} \in \pi' \Rightarrow 2 \cdot 1 - 4 \cdot 2 - 2 \cdot 1 = b \Rightarrow \boxed{b = -8}$$

b) En este caso, los vectores normales tienen que ser iguales o proporcionales y no tener ningún punto en común.

De otra forma: rango  $A = 1$  y rango  $(A | B) = 2$

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 1 \\ 2 & -4 & -2 \end{pmatrix} \text{ y } (A | B) = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 1 & 4 \\ 2 & -4 & -2 & b \end{pmatrix}$$

$$\left| \begin{array}{cc} 2 & 2 \\ 2 & -4 \end{array} \right| = -4 \cdot 2 - 4 \cdot 2 = \boxed{2 = -1} \Rightarrow \text{rango } A = 1 \text{ ya que } \left| \begin{array}{cc} 2 & 1 \\ -4 & -2 \end{array} \right| = 0$$

$$\left| \begin{array}{cc} 1 & 4 \\ -2 & b \end{array} \right| = b + 8 \Rightarrow b = -8$$

$$\boxed{\text{Si } a = -1 \text{ y } b \neq -8 \Rightarrow \pi \parallel \pi'}$$

$$\text{c) } \pi \perp \pi' \Leftrightarrow \vec{n}_{\pi} \perp \vec{n}_{\pi'} \Leftrightarrow \vec{n}_{\pi} \cdot \vec{n}_{\pi'} = 0 \Rightarrow$$
$$\Rightarrow (2, 2, 1) \cdot (2, -4, -2) = 0 \Rightarrow 2 \cdot 2 - 8 - 2 = 0 \Rightarrow a = 5$$

[Si  $a=5$  y  $b \in \mathbb{R}$ , se tiene que  $\pi \perp \pi'$ .]

**PROPUESTA B**

**1B.** a) Calcula para qué valores del parámetro  $a \in \mathbb{R}$  se verifica la igualdad

$$\lim_{x \rightarrow 0} (\cos(ax))^{\frac{1}{x^2}} = e^{-2} \quad (1,25 \text{ puntos})$$

b) Calcula el límite

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} \sqrt{x} (\sqrt{x+1} - \sqrt{x-1}) \quad (1,25 \text{ puntos})$$

**2B.** Calcula las siguientes integrales:

$$\int \frac{2 \cos x}{1 + \sin^2 x} dx, \quad \int (x^2 + 2x) \ln x dx \quad (1,25 \text{ puntos por integral})$$

**3B.** Dado el sistema de ecuaciones lineales

$$\begin{cases} x + y - z = 0 \\ -4x - 2y + mz = 0 \\ 3x + y + 2z = 0 \end{cases} \quad m \in \mathbb{R}$$

- a) ¿Existe algún valor del parámetro  $m$  para el que el sistema sea incompatible? **(0,5 puntos)**
- b) Estudia para qué valor del parámetro  $m$  el sistema tiene alguna solución distinta de la trivial  $x = y = z = 0$ . **(1 punto)**
- c) Resuelve el sistema para todos los valores de  $m \in \mathbb{R}$ . **(1 punto)**

**4B.** Dados el punto  $P(1, 0, 1)$  y la recta

$$r \equiv \begin{cases} x = \lambda \\ y = 1 + \lambda \\ z = 2 + \lambda \end{cases} \quad \lambda \in \mathbb{R}$$

- a) Da unas ecuaciones paramétricas de la recta  $s$  que corta perpendicularmente a  $r$  y pasa por el punto  $P$ . **(1,25 puntos)**
- b) Calcula el punto simétrico  $Q$  de  $P$  respecto a  $r$ . **(1,25 puntos)**

Propuesta B

1B) a)  $\lim_{x \rightarrow 0} [\cos(ax)]^{\frac{1}{x^2}} = e^{-2}$

"  $[\infty] = e^\alpha$  donde  $\alpha = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{1}{x^2} (\cos(ax) - 1) = [\infty \cdot 0] =$

$$= \lim_{x \rightarrow 0} \frac{\cos(ax) - 1}{x^2} = \left[ \frac{0}{0} \right] \stackrel{\text{L'Hôpital}}{\Rightarrow} \lim_{x \rightarrow 0} \frac{-a \sin(ax)}{2x} = \left[ \frac{0}{0} \right] \stackrel{\text{L'Hôpital}}{\Rightarrow} \lim_{x \rightarrow 0} \frac{-a^2 \cos(ax)}{2} = \frac{-a^2}{2}$$

Por tanto,  $e^{-\frac{a^2}{2}} = e^{-2} \Rightarrow -\frac{a^2}{2} = -2 \Rightarrow -a^2 = -4 \Rightarrow a = \pm 2$

b)  $\lim_{x \rightarrow +\infty} \sqrt{x} (\sqrt{x+1} - \sqrt{x-1}) = \infty \cdot (\infty - \infty) =$

$$= \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{\sqrt{x} (\sqrt{x+1} - \sqrt{x-1})(\sqrt{x+1} + \sqrt{x-1})}{\sqrt{x+1} + \sqrt{x-1}} = \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{\sqrt{x} (x+1 - (x-1))}{\sqrt{x+1} + \sqrt{x-1}} =$$

$$= \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{2\sqrt{x}}{\sqrt{x+1} + \sqrt{x-1}} = \left[ \frac{\infty}{\infty} \right] = \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{\frac{2\sqrt{x}}{\sqrt{x}}} {\sqrt{\frac{x}{x} + \frac{1}{x}} + \sqrt{\frac{x}{x} - \frac{1}{x}}} =$$

$$= \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{2}{\sqrt{1 + \frac{1}{x}} + \sqrt{1 - \frac{1}{x}}} = 1$$

2B) b)  $\int \frac{2 \cos x}{1 + \sin^2 x} dx = \left[ \begin{array}{l} t = \sin x \\ dt = \cos x dx \end{array} \right] = 2 \int \frac{dt}{1+t^2} = 2 \arctg(t) =$

$$= 2 \arctg(\sin x) + C$$

$$b) \int (x^2 + 2x) \ln x dx = \left[ \begin{array}{l} u = \ln x \rightarrow du = \frac{1}{x} dx \\ dv = (x^2 + 2x) dx \rightarrow v = \frac{x^3}{3} + x^2 \end{array} \right] = \left( \frac{x^3}{3} + x^2 \right) \ln x -$$

$$- \int \left( \frac{x^3}{3} + x^2 \right) \frac{1}{x} dx = \left( \frac{x^3}{3} + x^2 \right) \ln x - \int \left( \frac{x^2}{3} + x \right) dx =$$

$$= \left( \frac{x^3}{3} + x^2 \right) \ln x - \frac{x^3}{9} - \frac{x^2}{2} + C$$

3B

$$\begin{cases} x+y-z=0 \\ -4x-2y+ mz=0 \\ 3x-2y+ mz=0 \end{cases}$$

2) Es un sistema homogéneo, luego  $\exists m \in \mathbb{R}$  t.g. el sistema sea incompatible.

b) Si no hay solución trivial, el sistema tiene que ser compatible indeterminado, luego  $\text{rango } A = \text{rango } (A|B) \leq 2$ , ya que el sistema tiene 3 incógnitas.

$$|A| = \begin{vmatrix} 1 & 1 & -1 \\ -4 & -2 & m \\ 3 & 1 & 2 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 0 & 2 & m-4 \\ 0 & -2 & 5 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 2 & m-4 \\ -2 & 5 \end{vmatrix} = 10 + 2m - 8 = 0 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow m = -1$$

$$\text{Si } m = -1 \Rightarrow |A| = 0 \Rightarrow \text{rango } A = \text{rango } (A|B) = 2 < 3 = n^{\circ} \text{ de incógnitas} \Rightarrow$$

$$\begin{vmatrix} 1 & 1 \\ -4 & -2 \end{vmatrix} \neq 0$$

$\Rightarrow$  el sistema es compatible indeterminado.

$$\boxed{m=-1} \quad \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & -1 & 0 \\ -4 & -2 & -1 & 0 \\ 3 & 1 & 2 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow[ -3F_1 + F_2 ]{4F_1 + F_2} \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 2 & -5 & 0 \\ 0 & -2 & 5 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow{F_2 + F_3} \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 2 & -5 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

$$\text{De la segunda ecuación: } 2y - 5z = 0 \\ z = \lambda \quad \Rightarrow y = \frac{5}{2}\lambda$$

Sustituimos en la 1<sup>a</sup> ecuación:

$$x + y - z = 0 \Rightarrow x = -y + z = -\frac{5}{2}\lambda + \lambda = -\frac{3}{2}\lambda$$

$$\boxed{\text{Solución: } (x, y, z) = \left(-\frac{3}{2}\lambda, \frac{5}{2}\lambda, \lambda\right), \lambda \in \mathbb{R}}$$

4B

$$\Gamma \equiv \begin{cases} x = \lambda \\ y = 1 + \lambda \\ z = 2 + \lambda \end{cases}, \lambda \in \mathbb{R}$$

$$3) S \equiv \begin{cases} \text{Punto: } P(1, 0, 1) \\ \text{Vector director: } \vec{PR} \text{ donde } R \text{ es un punto genérico de } r \end{cases}$$

Se tiene que  $\vec{PR} \perp \vec{u}_r = (1, 1, 1)$  (vector director de  $r$ )

$$\vec{PR} = (\lambda, 1 + \lambda, 2 + \lambda) - (1, 0, 1) = (\lambda - 1, 1 + \lambda, 1 + \lambda)$$

$$\vec{U}_r \cdot \vec{PR} = 0 \Rightarrow (2, 1, 2) \cdot (\lambda-1, \lambda+1, \lambda+1) = 0 \Rightarrow$$

$$= 2(\lambda-1) + \lambda+1 + \lambda+1 = 0 \Rightarrow 4\lambda = 0 \Rightarrow \lambda = 0 \Rightarrow R \begin{cases} x = 0 \\ y = 1 \\ z = 2 \end{cases}$$

$$\Rightarrow R(0, 1, 2)$$

$$\Rightarrow \vec{PR} = (0, 1, 2) - (1, 0, 1) = (-1, 1, 1)$$

$$S = \begin{cases} x = 1 - \mu \\ y = \mu \\ z = 1 + \mu \end{cases} \text{ con } \mu \in \mathbb{R}$$

b) El punto R hallado en el apartado anterior, es el punto medio entre P y Q.

$$\left. \begin{array}{l} 0 = \frac{1+x_Q}{2} \Rightarrow x_Q = 1 \\ 1 = \frac{0+y_Q}{2} \Rightarrow y_Q = 2 \\ 2 = \frac{1+z_Q}{2} \Rightarrow z_Q = 3 \end{array} \right\} \Rightarrow Q(1, 2, 3)$$