

### Opción A

**A.1-** Estudia el siguiente sistema de ecuaciones lineales dependientes del parámetro real  $a$  y

$$\text{resuélvelo en los casos que es compatible } \begin{cases} 2y + a^2z = a + 4 \\ ax - y + (a + 2)z = 1 \quad \text{(3 puntos)} \\ ax - 2y + az = 0 \end{cases}$$

$$|A| = \begin{vmatrix} 0 & 2 & a^2 \\ a & -1 & a+2 \\ a & -2 & a \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 0 & 2 & a^2 \\ 0 & 1 & 2 \\ a & -2 & a \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 0 & 0 & a^2 - 4 \\ 0 & 1 & 2 \\ a & -2 & a \end{vmatrix} = -[a(a^2 - 4)] = -a \cdot (a + 2)(a - 2)$$

$$\text{Si } |A| = 0 \Rightarrow -a \cdot (a + 2)(a - 2) = 0 \Rightarrow \begin{cases} a = 0 \\ a + 2 = 0 \Rightarrow a = -2 \\ a - 2 = 0 \Rightarrow a = 2 \end{cases}$$

$\forall a \in \mathbb{R} - \{-2, 0, 2\} \Rightarrow |A| \neq 0 \Rightarrow \text{rang}(A) = 3 = \text{Número de incógnitas} \Rightarrow \text{Compatible Deter min ado}$

Si  $a = -2$

$$\left( \begin{array}{ccc|c} 0 & 2 & 4 & 2 \\ -4 & -1 & -2 & 1 \\ -4 & -2 & -4 & 0 \end{array} \right) \equiv \left( \begin{array}{ccc|c} 0 & 2 & 4 & 2 \\ 0 & 1 & 2 & 1 \\ -4 & -2 & -4 & 0 \end{array} \right) \equiv \left( \begin{array}{ccc|c} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 1 \\ -4 & -2 & -4 & 0 \end{array} \right) \Rightarrow$$

$\text{rang}(A) = \text{rang}(A/B) = 2 < \text{Número de incógnitas} \Rightarrow \text{Sistema Compatible In det er min ado} \Rightarrow$

$$y + 2z = 1 \Rightarrow y = 1 - 2z \Rightarrow 4x + 4 - 4z + 4z = 0 \Rightarrow 4x = -4 \Rightarrow \text{Solución} \Rightarrow (-1, 1 - 2\lambda, \lambda)$$

Si  $a = 0$

$$\left( \begin{array}{ccc|c} 0 & 2 & 0 & 4 \\ 0 & -1 & 2 & 1 \\ 0 & -2 & 0 & 0 \end{array} \right) \equiv \left( \begin{array}{ccc|c} 0 & 2 & 0 & 4 \\ 0 & -1 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 4 \end{array} \right) \Rightarrow 0z = 4 \Rightarrow z = \frac{4}{0} \Rightarrow \text{Sin solución} \Rightarrow \text{Sistema Incompatible}$$

Si  $a = 2$

$$\left( \begin{array}{ccc|c} 0 & 2 & 4 & 6 \\ 2 & -1 & 4 & 1 \\ 2 & -2 & 2 & 0 \end{array} \right) \equiv \left( \begin{array}{ccc|c} 0 & 2 & 4 & 6 \\ 0 & 1 & 2 & 1 \\ 2 & -2 & 2 & 0 \end{array} \right) \equiv \left( \begin{array}{ccc|c} 0 & 0 & 0 & 4 \\ 0 & 1 & 2 & 1 \\ 2 & -2 & 2 & 0 \end{array} \right) \Rightarrow 0z = 4 \Rightarrow z = \frac{4}{0} \Rightarrow \text{Sin solución} \Rightarrow$$

*Sistema Incompatible*

**Continuación del Problema A.1**

Cuando el sistema es Compatible Deter min ado

$$x = \frac{\begin{vmatrix} a+4 & 2 & a^2 \\ 1 & -1 & a+2 \\ 0 & -2 & a \end{vmatrix}}{-a(a-2)(a+2)} = \frac{\begin{vmatrix} a+6 & 0 & a^2+2a+4 \\ 1 & -1 & a+2 \\ -2 & 0 & -a-4 \end{vmatrix}}{-a(a-2)(a+2)} = \frac{(-1) \cdot \begin{vmatrix} a+6 & (a+2)^2 \\ -2 & -(a+4) \end{vmatrix}}{-a(a-2)(a+2)} = \frac{-(a+6)(a+4)+2 \cdot (a+2)^2}{a(a-2)(a+2)}$$

$$x = \frac{-a^2-10a-24+2a^2+4a+8}{a(a-2)(a+2)} = \frac{a^2-6a-16}{a(a-2)(a+2)} = \frac{(a-8)(a+2)}{a(a-2)(a+2)} = \frac{a-8}{a(a-2)}$$

$$y = \frac{\begin{vmatrix} 0 & a+4 & a^2 \\ a & 1 & a+2 \\ a & 0 & a \end{vmatrix}}{-a(a-2)(a+2)} = \frac{\begin{vmatrix} 0 & a+4 & a^2 \\ 0 & 1 & 2 \\ a & 0 & a \end{vmatrix}}{-a(a-2)(a+2)} = \frac{a \begin{vmatrix} a+4 & a^2 \\ 1 & 2 \end{vmatrix}}{-a(a-2)(a+2)} = \frac{2 \cdot (a+4) - a^2}{-(a-2)(a+2)} = \frac{-a^2+2a+8}{(a-2)(a+2)}$$

$$y = \frac{a^2-2a-8}{(a-2)(a+2)} = \frac{(a+2)(a-4)}{(a-2)(a+2)} = \frac{a-4}{a-2}$$

$$z = \frac{\begin{vmatrix} 0 & 2 & a+4 \\ a & -1 & 1 \\ a & -2 & 0 \end{vmatrix}}{-a(a-2)(a+2)} = \frac{\begin{vmatrix} 0 & 2 & a+4 \\ 0 & 1 & 1 \\ a & -2 & 0 \end{vmatrix}}{-a(a-2)(a+2)} = \frac{a \cdot \begin{vmatrix} 2 & a+4 \\ 1 & 1 \end{vmatrix}}{-a(a-2)(a+2)} = \frac{2-a-4}{(a-2)(a+2)} = \frac{a+2}{(a-2)(a+2)} = \frac{1}{a-2}$$

$$\text{Solución} \Rightarrow (x, y, z) = \left( \frac{a-8}{a(a-2)}, \frac{a-4}{a-2}, \frac{1}{a-2} \right)$$

**A.2.-** Encuentra la ecuación continua de la recta que está contenida en el plano

$$\pi \equiv x + 2y - z + 2 = 0 \text{ y corta perpendicularmente a la recta } r \equiv \begin{cases} 2x + y - z + 1 = 0 \\ x + 2y - 2z - 1 = 0 \end{cases}$$

**(2 puntos)**

El vector director de la recta **s** que debemos hallar es perpendicular al de la recta y al del plano, el producto vectorial de ambos nos dará su valor, el punto **S** que la define es el de intersección de la recta **r** con el plano

$$\begin{cases} 2x + y - z + 1 = 0 \\ -2x - 4y + 4z + 2 = 0 \end{cases} \Rightarrow -3y + 3z + 3 = 0 \Rightarrow -y + z + 1 = 0 \Rightarrow y = 1 + z \Rightarrow x + 2 + 2z - 2z - 1 = 0$$

$$x + 1 = 0 \Rightarrow x = -1 \Rightarrow r \equiv \begin{cases} x = -1 \\ y = 1 + \lambda \\ z = \lambda \end{cases}$$

$$\begin{cases} \vec{v}_r = (0, 1, 1) \\ \vec{v}_\pi = (1, 2, -1) \end{cases} \Rightarrow \vec{v}_s = \vec{v}_r \times \vec{v}_\pi = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & -1 \end{vmatrix} = -\vec{i} + \vec{j} - \vec{k} - 2\vec{i} = -3\vec{i} + \vec{j} - \vec{k} \Rightarrow \vec{v}_s = (-3, 1, -1)$$

**Continuación del problema A.2**

$$\pi \equiv -1 + 2(1 + \lambda) - \lambda + 2 = 0 \Rightarrow -1 + 2 + 2\lambda - \lambda + 2 = 0 \Rightarrow \lambda + 3 = 0 \Rightarrow \lambda = -3 \Rightarrow S \begin{cases} x = -1 \\ y = 1 + 2 \cdot (-3) \\ z = -3 \end{cases}$$

$$\begin{cases} v_s = (-3, 1, -1) \equiv (3, -1, 1) \\ S = (-1, -5, -3) \end{cases} \Rightarrow s \equiv \frac{x+1}{3} = \frac{y+5}{-1} = z+3$$

**A.3.- Halla las integrales indefinidas:**

a)  $\int \frac{tg^3 x + tg x}{1 + tg^2 x} dx$  (1 punto)

b)  $\int \frac{dx}{x^2 + x - 2}$  (1 punto)

a)

$$\int \frac{(tg^2 x + 1)tg x}{1 + tg^2 x} dx = \int tg x dx = \int \frac{sen x}{cos x} dx = \int \frac{-dt}{t} = -\int \frac{dt}{t} = -\ln t = -\ln cos x + K$$

$$cos x = t \Rightarrow -sen x dx = dt \Rightarrow sen x dx = -dt$$

b)

$$x^2 + x - 2 = 0 \Rightarrow \Delta = 1^2 - 4 \cdot 1 \cdot (-2) = 1 + 8 = 9 \geq 0 \Rightarrow x = \frac{-1 \pm \sqrt{9}}{2 \cdot 1} \Rightarrow \begin{cases} x = \frac{-1+3}{2} = 1 \\ x = \frac{-1-3}{2} = -2 \end{cases} \Rightarrow$$

$$\frac{1}{x^2 + x - 2} = \frac{1}{(x+2)(x-1)} = \frac{A}{x+2} + \frac{B}{x-1} = \frac{A(x-1) + B(x+2)}{(x+2)(x-1)} \Rightarrow A(x-1) + B(x+2) = 1 \Rightarrow$$

$$\begin{cases} x = 1 \Rightarrow A(1-1) + B(1+2) = 1 \Rightarrow 3B = 1 \Rightarrow B = \frac{1}{3} \\ x = -2 \Rightarrow A(-2-1) + B(-2+2) = 1 \Rightarrow -3A = 1 \Rightarrow A = -\frac{1}{3} \end{cases} \Rightarrow \frac{1}{x^2 + x - 2} = \frac{-\frac{1}{3}}{x+2} + \frac{\frac{1}{3}}{x-1}$$

$$I = \int \frac{dx}{x^2 + x - 2} = -\frac{1}{3} \int \frac{dx}{x+2} + \frac{1}{3} \int \frac{dx}{x-1} = -\frac{1}{3} \int \frac{dt}{t} + \frac{1}{3} \int \frac{du}{u} = -\frac{1}{3} \cdot \ln t + \frac{1}{3} \cdot \ln u = \frac{1}{3} \cdot \ln \frac{u}{t} = \ln \sqrt[3]{\frac{x-1}{x+2}}$$

$$\begin{cases} x+2 = t \Rightarrow dx = dt \\ x-1 = u \Rightarrow dx = du \end{cases}$$

$$I = \ln \frac{\sqrt[3]{(x-1)(x+2)^2}}{x+2} + K$$

**A.4.-** Dada la función  $f(x) = \sqrt{2 + \operatorname{sen}(\sqrt[3]{x+1})} + \operatorname{sen}\left(\pi - \sqrt[3]{1 + \frac{2}{x}}\right)$  demuestra que existe un

valor  $\alpha \in (1, 2)$  tal que  $f'(\alpha) = 0$ . Menciona los resultados teóricos empleados y justifica su uso (3 puntos)

### **Teorema del valor medio o de Lagrange**

Si  $f(x)$  es continua en  $[a, b]$  y derivable en  $(a, b)$ , entonces existe, al menos, un punto  $c \in (a, b)$  tal que:  $f(b) - f(a) = f'(c)(b - a)$

Geométricamente, como  $f'(c)$  es la pendiente de la recta tangente en el punto  $c$  y

$\frac{f(b) - f(a)}{b - a}$  es la pendiente de la cuerda que une los puntos  $[a, f(a)]$  y  $[b, f(b)]$ , el teorema

dice que dichas rectas tienen la misma pendiente; luego si una función es continua en  $[a, b]$  y tiene tangente en todos los puntos de  $(a, b)$ , es decir, es derivable en  $(a, b)$ , entonces existe, al menos, un punto de  $(a, b)$  en el cual la recta tangente es paralela a la cuerda limitada por los puntos  $[a, f(a)]$  y  $[b, f(b)]$

$$\begin{cases} f(1) = \sqrt{2 + \operatorname{sen}(\sqrt[3]{1+1})} + \operatorname{sen}\left(\pi - \sqrt[3]{1 + \frac{2}{1}}\right) = \sqrt{2 + \operatorname{sen}(\sqrt[3]{2})} + \operatorname{sen}\left(\pi - \sqrt[3]{3}\right) \\ f(2) = \sqrt{2 + \operatorname{sen}(\sqrt[3]{2+1})} + \operatorname{sen}\left(\pi - \sqrt[3]{1 + \frac{2}{2}}\right) = \sqrt{2 + \operatorname{sen}(\sqrt[3]{3})} + \operatorname{sen}\left(\pi - \sqrt[3]{2}\right) \end{cases} \Rightarrow$$

$$\text{Como } \Rightarrow \begin{cases} \operatorname{sen}\left(\pi - \sqrt[3]{3}\right) = \operatorname{sen}\pi \cdot \cos\left(\sqrt[3]{3}\right) - \cos\pi \cdot \operatorname{sen}\left(\sqrt[3]{3}\right) = 0 \cdot \cos\left(\sqrt[3]{3}\right) - (-1) \cdot \operatorname{sen}\left(\sqrt[3]{3}\right) = \operatorname{sen}\left(\sqrt[3]{3}\right) \\ \operatorname{sen}\left(\pi - \sqrt[3]{2}\right) = \operatorname{sen}\pi \cdot \cos\left(\sqrt[3]{2}\right) - \cos\pi \cdot \operatorname{sen}\left(\sqrt[3]{2}\right) = 0 \cdot \cos\left(\sqrt[3]{2}\right) - (-1) \cdot \operatorname{sen}\left(\sqrt[3]{2}\right) = \operatorname{sen}\left(\sqrt[3]{2}\right) \end{cases}$$

$$\begin{cases} f(1) = \sqrt{2 + \operatorname{sen}(\sqrt[3]{2})} + \operatorname{sen}\left(\sqrt[3]{3}\right) \\ f(2) = \sqrt{2 + \operatorname{sen}(\sqrt[3]{3})} + \operatorname{sen}\left(\sqrt[3]{2}\right) \end{cases} \Rightarrow f(1) = f(2) \Rightarrow f'(\alpha) = \frac{f(2) - f(1)}{2 - 1} = \frac{0}{1} = 0$$

También cumple el **teorema de Rolle**

Sea  $f(x)$  una función continua en  $[a, b]$ , derivable en  $(a, b)$  y que verifica que  $f(a) = f(b)$ ; entonces existe, al menos, un punto  $c \in (a, b)$  tal que  $f'(c) = 0$

Siendo  $f(2) = f(1)$  entonces existe, al menos, un punto  $c \in (1, 2)$  tal que  $f'(c) = 0$

**Opción B**

**B.1-** Dada la matriz  $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$  encuentra todas las matrices  $C$  tal que cumplen  $AC = CA$

**(2 puntos)**

$$\text{Siendo } C = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} AC = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a & b \\ 2c & 2d \end{pmatrix} \\ CA = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a & 2b \\ c & 2d \end{pmatrix} \end{cases} \Rightarrow$$

$$\begin{pmatrix} a & b \\ 2c & 2d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a & 2b \\ c & 2d \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} a = a \\ b = 2b \Rightarrow b - 2b = 0 \Rightarrow (b-2)b = 0 \Rightarrow \begin{cases} b = 0 \\ b - 2 = 0 \Rightarrow b = 2 \end{cases} \\ 2c = c \Rightarrow 2c - c = 0 \Rightarrow (c-2)c = 0 \Rightarrow \begin{cases} c = 0 \\ c - 2 = 0 \Rightarrow c = 2 \end{cases} \\ 2d = 2d \Rightarrow d = d \end{cases} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \begin{cases} C = \begin{pmatrix} a & 0 \\ 0 & d \end{pmatrix} \\ C = \begin{pmatrix} a & 0 \\ 2 & d \end{pmatrix} \\ C = \begin{pmatrix} a & 2 \\ 2 & d \end{pmatrix} \\ C = \begin{pmatrix} a & 2 \\ 0 & d \end{pmatrix} \end{cases}$$

**B.2.-** Encuentra la ecuación continua de la recta que corta perpendicularmente a

$$r \equiv \begin{cases} 3x - y - z + 2 = 0 \\ 5x - 2y - z - 1 = 0 \end{cases} \quad y \quad s \equiv \frac{x-1}{2} = \frac{y+1}{1} = \frac{z}{-1} \quad \text{(3 puntos)}$$

Sea  $t$  la recta que se busca, su vector director es el formado por los puntos genéricos de la rectas ya que se apoya en ellas, y el producto escalar de él con cada uno de los vectores directores de las rectas  $r$  y  $s$  es nulo. Calculados los parámetros hallaremos uno de los puntos  $T$  de corte, de la recta  $t$  con una de las rectas dadas, que con el vector director hallado determinaran la ecuación de la recta buscada

$$\begin{cases} -3x + y + z - 2 = 0 \\ 5x - 2y - z - 1 = 0 \end{cases} \Rightarrow 2x - y - 3 = 0 \Rightarrow y = -3 + 2x \Rightarrow 3x + 3 - 2x - z + 2 = 0 \Rightarrow z = 5 + x \Rightarrow$$

$$\begin{cases} r \equiv \begin{cases} x = \lambda \\ y = -3 + 2\lambda \\ z = 5 + \lambda \end{cases} \\ r \equiv \begin{cases} x = 1 + 2\mu \\ y = -1 + \mu \\ z = -\mu \end{cases} \end{cases} \Rightarrow \vec{v}_t = (\lambda - 1 - 2\mu, -3 + 2\lambda + 1 - \mu, 5 + \lambda + \mu)$$

$$\begin{cases} \vec{v}_t = (-1 + \lambda - 2\mu, -2 + 2\lambda - \mu, 5 + \lambda + \mu) \\ \vec{v}_r = (1, 2, 1) \\ \vec{v}_s = (2, 1, -1) \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \vec{v}_t \perp \vec{v}_r \Rightarrow \vec{v}_t \cdot \vec{v}_r = 0 \\ \vec{v}_t \perp \vec{v}_s \Rightarrow \vec{v}_t \cdot \vec{v}_s = 0 \end{cases} \Rightarrow$$

$$\begin{cases} (-1 + \lambda - 2\mu, -2 + 2\lambda - \mu, 5 + \lambda + \mu) \cdot (1, 2, 1) = 0 \Rightarrow -1 + \lambda - 2\mu - 4 + 4\lambda - 2\mu + 5 + \lambda + \mu = 0 \\ (-1 + \lambda - 2\mu, -2 + 2\lambda - \mu, 5 + \lambda + \mu) \cdot (2, 1, -1) = 0 \Rightarrow -2 + 2\lambda - 4\mu - 2 + 2\lambda - \mu - 5 - \lambda - \mu = 0 \end{cases} \Rightarrow$$

$$\begin{cases} 6\lambda - 3\mu = 0 \Rightarrow 2\lambda - \mu = 0 \\ -9 + 3\lambda - 6\mu = 0 \Rightarrow -3 + \lambda - 2\mu = 0 \end{cases} \Rightarrow \mu = 2\lambda \Rightarrow -3 + \lambda - 4\lambda = 0 \Rightarrow -3 - 3\lambda = 0 \Rightarrow -3\lambda = 3 \Rightarrow$$

$$\lambda = -1 \Rightarrow \mu = 2 \cdot (-1) = -2 \Rightarrow \vec{v}_t = [-1 + (-1) - 2 \cdot (-2), -2 + 2 \cdot (-1) - (-2), 5 + (-1) + (-2)]$$

$$\begin{cases} \vec{v}_t = (2, -2, 2) \equiv (1, -1, 1) \\ T \equiv \begin{cases} x = -1 \\ y = -3 + 2 \cdot (-1) = -5 \\ z = 5 + (-1) = 4 \end{cases} \Rightarrow t \equiv \frac{x+1}{1} = \frac{y+5}{-1} = \frac{z-4}{1} \end{cases}$$

**B.3.-** Encuentra los extremos absolutos de la función  $f(x) = \cos x + \operatorname{sen} x$  en el intervalo  $\left[\frac{\pi}{2}, \frac{3\pi}{2}\right]$ . Menciona los resultados teóricos empleados y justifica su uso **(2 puntos)**

**Teorema de Bolzano**

Si  $f(x)$  es continua en el intervalo  $[a, b]$ , y toma valores de distinto signo en los extremos del intervalo [**sign**  $f(a) \neq$  **sign**  $f(b)$ ], entonces existe, al menos, un punto  $c \in (a, b)$  tal que  **$f(c) = 0$**

$$f'(x) = -\operatorname{sen} x + \cos x$$

Como la función derivada es continua en  $\left[\frac{\pi}{2}, \frac{3\pi}{2}\right]$  y derivable en el intervalo  $\left(\frac{\pi}{2}, \frac{3\pi}{2}\right)$  y siendo los valores de esa función derivada en los extremos del intervalo

$$\left\{ \begin{array}{l} f'\left(\frac{\pi}{2}\right) = -\operatorname{sen}\left(\frac{\pi}{2}\right) + \cos\left(\frac{\pi}{2}\right) = -1 + 0 = -1 < 0 \\ f'\left(\frac{3\pi}{2}\right) = -\operatorname{sen}\left(\frac{3\pi}{2}\right) + \cos\left(\frac{3\pi}{2}\right) = -(-1) + 0 = 1 + 0 = 1 > 0 \end{array} \right.$$

se cumple que [**sign**  $f'\left(\frac{\pi}{2}\right) \neq$  **sign**  $f'\left(\frac{3\pi}{2}\right)$ ], entonces existe, al menos, un punto

$$\alpha \in \left(\frac{\pi}{2}, \frac{3\pi}{2}\right) \text{ tal que } f'(\alpha) = 0 \text{ en donde hay un máximo o un mínimo}$$

Sabiendo que la función es continua en  $\left[\frac{\pi}{2}, \frac{3\pi}{2}\right]$  y derivable en  $\left(\frac{\pi}{2}, \frac{3\pi}{2}\right)$  y siendo los valores de esa función en los extremos del intervalo

$$\left\{ \begin{array}{l} f\left(\frac{\pi}{2}\right) = \cos\left(\frac{\pi}{2}\right) + \operatorname{sen}\left(\frac{\pi}{2}\right) = 0 + 1 = 1 \\ f\left(\frac{3\pi}{2}\right) = \cos\left(\frac{3\pi}{2}\right) + \operatorname{sen}\left(\frac{3\pi}{2}\right) = 0 + (-1) = -1 \end{array} \right.$$

se cumple que [**sign**  $f\left(\frac{\pi}{2}\right) \neq$  **sign**  $f\left(\frac{3\pi}{2}\right)$ ], entonces existe, al menos, un punto

$$\beta \in \left(\frac{\pi}{2}, \frac{3\pi}{2}\right) \text{ tal que } f(\beta) = 0 \text{ indica que la función es decreciente en el principio de}$$

intervalo citado pasando a creciente en el segundo tramo a partir del extremo absoluto, ya que pasa de signo positivo a negativo, esta condición hace que en el valor encontrado, en el

apartado anterior  $\alpha \in \left(\frac{\pi}{2}, \frac{3\pi}{2}\right)$ , exista un **mínimo absoluto**

**B.4.-** Calcula el área de la región del plano encerrada entre las gráficas de las funciones

$f(x) = \sqrt{1-x^2}$  y  $g(x) = \frac{1-x^2}{2}$  (Observa que  $f(x)$  es la parte no negativa de la circunferencia de centro el origen y radio 1) **(3 puntos)**

$$f(x) = \sqrt{1-x^2} \Rightarrow 1-x^2 \geq 0 \Rightarrow (1-x)(1+x) \geq 0 \Rightarrow \begin{cases} 1-x \geq 0 \Rightarrow -x \geq -1 \Rightarrow x \leq 1 \\ 1+x \geq 0 \Rightarrow x \geq -1 \end{cases}$$

$x < 1$	(+)	(+)	(-)
$x > -1$	(-)	(+)	(+)
<b>Solución</b>	(-)	(+)	(-)

$$\text{Dom}(f) = \forall x \in \mathbb{R} / -1 \leq x \leq 1$$

$$y \quad g(x) = \frac{1-x^2}{2}$$

$$\text{Puntos de corte con el eje OX} \Rightarrow y = 0 \Rightarrow \begin{cases} \sqrt{1-x^2} = 0 \Rightarrow 1-x^2 = 0 \Rightarrow (1-x)(1+x) = 0 \Rightarrow \begin{cases} x = 1 \\ x = -1 \end{cases} \\ \frac{1-x^2}{2} = 0 \Rightarrow 1-x^2 = 0 \Rightarrow (1-x)(1+x) = 0 \Rightarrow \begin{cases} x = 1 \\ x = -1 \end{cases} \end{cases}$$

$$\text{Puntos de corte entre funciones} \Rightarrow \sqrt{1-x^2} = \frac{1-x^2}{2} \Rightarrow 1-x^2 = \frac{(1-x^2)^2}{4} \Rightarrow 4-4x^2 = 1-2x^2+x^4$$

$$x^4 + 2x^2 - 3 = 0 \Rightarrow x^2 = t \Rightarrow t^2 + 2t - 3 = 0 \Rightarrow \Delta = 2^2 - 4 \cdot 1 \cdot (-3) = 4 + 12 = 16 \geq 0 \Rightarrow t = \frac{-2 \pm \sqrt{16}}{2 \cdot 1} \Rightarrow$$

$$\begin{cases} t = \frac{-2+4}{2} = 1 \Rightarrow x^2 = 1 \Rightarrow x = \pm\sqrt{1} \Rightarrow \begin{cases} x = 1 \\ x = -1 \end{cases} \\ t = \frac{-2-4}{2} = -3 \Rightarrow x^2 = -3 \Rightarrow x = \pm\sqrt{-3} \Rightarrow \text{Sin solución} \end{cases}$$

$$\text{Simetría} \Rightarrow \begin{cases} f(-x) = \sqrt{1-(-x)^2} = \sqrt{1-x^2} = f(x) \Rightarrow \text{Simétrica respecto a OY} \\ g(-x) = \frac{1-(-x)^2}{2} = \frac{1-x^2}{2} = g(x) \Rightarrow \text{Simétrica respecto a OY} \end{cases}$$

$$\text{Signo en } x = \frac{1}{2} \in (0, 1) \Rightarrow \begin{cases} f\left(\frac{1}{2}\right) = \sqrt{1-\left(\frac{1}{2}\right)^2} = \sqrt{1-\frac{1}{4}} = \sqrt{\frac{3}{4}} = \frac{\sqrt{3}}{2} > 0 \\ g\left(\frac{1}{2}\right) = \frac{1-\left(\frac{1}{2}\right)^2}{2} = \frac{1-\frac{1}{4}}{2} = \frac{\frac{3}{4}}{2} = \frac{3}{8} > 0 \end{cases} \Rightarrow \frac{4\sqrt{3}}{8} > \frac{3}{8} \Rightarrow f(x) > g(x)$$



**Continuación del Problema B.4**

$$A = 2 \int_0^1 \sqrt{1-x^2} dx - 2 \cdot \frac{1}{2} \int_0^1 (1-x^2) dx = 2 \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sqrt{1-\operatorname{sen}^2 t} \cos t dt - [x]_0^1 + \frac{1}{3} \cdot [x^3]_0^1$$

$$x = \operatorname{sen} t \Rightarrow dx = \cos t dt \Rightarrow \begin{cases} x = 0 \Rightarrow t = \operatorname{arc} \operatorname{sen} 0 = 0 \\ x = 1 \Rightarrow t = \operatorname{arc} \operatorname{sen} 1 = \frac{\pi}{2} \end{cases}$$

$$A = 2 \int_0^{\frac{\pi}{2}} \cos^2 t dt - (1-0) + \frac{1}{3} \cdot (1^3 - 0^3) = 2 \int_0^{\frac{\pi}{2}} \frac{1 + \cos 2t}{2} dt - 1 + \frac{1}{3}$$

$$\begin{cases} \cos^2 t + \operatorname{sen}^2 t = 1 \\ \cos^2 t - \operatorname{sen}^2 t = \cos 2t \end{cases} \Rightarrow 2 \cos^2 t = 1 + \cos 2t \Rightarrow \cos^2 t = \frac{1 + \cos 2t}{2}$$

$$A = \int_0^{\frac{\pi}{2}} (1 + \cos 2t) dt - \frac{2}{3} = \int_0^{\frac{\pi}{2}} dt + \int_0^{\frac{\pi}{2}} \cos 2t dt - \frac{2}{3} = [x]_0^{\frac{\pi}{2}} + \frac{1}{2} \int_0^{\pi} \cos u dt - \frac{2}{3}$$

$$2t = u \Rightarrow 2 dt = du \Rightarrow dt = \frac{du}{2} \Rightarrow \begin{cases} t = 0 \Rightarrow u = 0 \\ t = \frac{\pi}{2} \Rightarrow u = \pi \end{cases}$$

$$A = \left( \frac{\pi}{2} - 0 \right) + \frac{1}{2} [\operatorname{sen} u]_0^{\pi} - \frac{2}{3} = \frac{\pi}{2} + \frac{1}{2} (\operatorname{sen} \pi - \operatorname{sen} 0) - \frac{2}{3} = \frac{\pi}{2} + \frac{1}{2} (0 - 0) - \frac{2}{3} = \frac{\pi}{2} - \frac{2}{3}$$

$$A = \frac{3\pi - 4}{6} u^2$$