

Opción A

A.1- Estudia el siguiente sistema de ecuaciones lineales dependientes del parámetro real a y

$$\text{resuélvelo en los casos que es compatible} \begin{cases} (a+1)x + y + z = -1 \\ (-a-1)x - 2z = 2 \\ y + (a^2 - a - 1)z = -a + 2 \end{cases} \quad (3 \text{ puntos})$$

$$|A| = \begin{vmatrix} a+1 & 1 & 1 \\ -(a+1) & 0 & -2 \\ 0 & 1 & a^2 - a - 1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a+1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & a^2 - a - 1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a+1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & a^2 - a \end{vmatrix} = (a+1)(a^2 - a) =$$

$$|A| = (a+1)(a-1)a \Rightarrow \text{Si } |A| = 0 \Rightarrow (a+1)(a-1)a = 0 \Rightarrow \begin{cases} a = 0 \\ a - 1 = 0 \Rightarrow a = 1 \\ a + 1 = 0 \Rightarrow a = -1 \end{cases}$$

$\forall a \in \mathbb{R} - \{-1, 0, 1\} \Rightarrow |A| \neq 0 \Rightarrow \text{rang}(A) = 3 = \text{Número de incógnitas} \Rightarrow \text{Compat. Determinado}$

Si $a = -1$

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 0 & 1 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & -2 & 2 \\ 0 & 1 & 1 & 3 \end{array} \right) \equiv \left(\begin{array}{ccc|c} 0 & 1 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & -2 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 4 \end{array} \right) \Rightarrow \begin{cases} 2z = 2 \Rightarrow z = 1 \\ 0z = 4 \Rightarrow z = \frac{4}{0} \Rightarrow \text{Sin solución} \end{cases} \Rightarrow \text{Sistema Incompatible}$$

Si $a = 0$

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & -1 \\ -1 & 0 & -2 & 2 \\ 0 & 1 & -1 & 2 \end{array} \right) \equiv \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & 2 \end{array} \right) \equiv \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \Rightarrow 0z = 1 \Rightarrow z = \frac{1}{0} \Rightarrow \text{Sin solución} \Rightarrow$$

Sistema Incompatible

Si $a = 1$

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 2 & 1 & 1 & -1 \\ -2 & 0 & -2 & 2 \\ 0 & 1 & -1 & 1 \end{array} \right) \equiv \left(\begin{array}{ccc|c} 2 & 1 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & 1 \end{array} \right) \equiv \left(\begin{array}{ccc|c} 2 & 1 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right) \Rightarrow$$

$\text{rang}(A) = \text{rang}(A/B) = 2 < \text{Número de incógnitas} \Rightarrow \text{Sistema Compatible Indeterminado} \Rightarrow$

$$y - z = 1 \Rightarrow y = 1 + z \Rightarrow 2x + 1 + z + z = -1 \Rightarrow 2x = -2 - 2z \Rightarrow \text{Solución} \Rightarrow (-1 - \lambda, 1 + \lambda, \lambda)$$

Continuación del Problema A.1

Cuando el sistema es Compatible Deter min ado

$$x = \frac{\begin{vmatrix} -1 & 1 & 1 \\ 2 & 0 & -2 \\ -a+2 & 1 & a^2-a-1 \end{vmatrix}}{a(a-1)(a+1)} = \frac{\begin{vmatrix} -1 & 1 & 1 \\ 2 & 0 & -2 \\ -a+3 & 0 & a^2-a-2 \end{vmatrix}}{a(a-1)(a+1)} = \frac{(-1) \cdot \begin{vmatrix} 2 & -2 \\ -a+3 & a^2-a-2 \end{vmatrix}}{a(a-1)(a+1)}$$

$$x = \frac{-(2a-6-2a^2+2a+4)}{a(a-1)(a+1)} = \frac{-(-2a^2+4a-2)}{a(a-1)(a+1)} = \frac{2(a^2-2a+1)}{a(a-1)(a+1)} = \frac{2(a-1)^2}{a(a-1)(a+1)} = \frac{2(a-1)}{a(a+1)}$$

$$y = \frac{\begin{vmatrix} a+1 & -1 & 1 \\ -(a+1) & 2 & -2 \\ 0 & -a+2 & a^2-a-1 \end{vmatrix}}{a(a-1)(a+1)} = \frac{\begin{vmatrix} a+1 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & -a+2 & a^2-a-1 \end{vmatrix}}{a(a-1)(a+1)} = \frac{(a+1) \begin{vmatrix} 1 & -1 \\ -a+2 & a^2-a-1 \end{vmatrix}}{a(a-1)(a+1)}$$

$$y = \frac{\begin{vmatrix} 1 & -1 \\ -a+2 & a^2-a-1 \end{vmatrix}}{a(a-1)} = \frac{a^2-a-1-a+2}{a(a-1)} = \frac{a^2-2a+1}{a(a-1)} = \frac{(a-1)^2}{a(a-1)} = \frac{a-1}{a}$$

$$z = \frac{\begin{vmatrix} a+1 & 1 & -1 \\ -(a+1) & 0 & 2 \\ 0 & 1 & -a+2 \end{vmatrix}}{a(a-1)(a+1)} = \frac{\begin{vmatrix} a+1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & -a+2 \end{vmatrix}}{a(a-1)(a+1)} = \frac{(a+1) \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -a+2 \end{vmatrix}}{a(a-1)(a+1)} = \frac{\begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -a+2 \end{vmatrix}}{a(a-1)} = \frac{-a+2-1}{a(a-1)} = -\frac{(a-1)}{a(a-1)}$$

$$z = -\frac{1}{a}$$

A.2.- Encuentra la ecuación continua de la recta que está contenida en el plano

$$\pi \equiv x - 2y + z - 4 = 0 \text{ y corta perpendicularmente a la recta } r \equiv \begin{cases} x - y - z + 1 = 0 \\ 3x - y + z - 3 = 0 \end{cases}$$

(2 puntos)

El vector director de la recta **s** que debemos hallar es perpendicular al de la recta y al del plano, el producto vectorial de ambos nos dará su valor, el punto **S** que la define es el de intersección de la recta **r** con el plano

$$4x - 2y - 2 = 0 \Rightarrow 2x - y - 1 = 0 \Rightarrow y = -1 + 2x \Rightarrow x + 1 - 2x - z + 1 = 0 \Rightarrow z = 2 - x \Rightarrow r \equiv \begin{cases} x = \lambda \\ y = -1 + 2\lambda \\ z = 2 - \lambda \end{cases}$$

$$\begin{cases} \vec{v}_r = (1, 2, -1) \\ \vec{v}_\pi = (1, -2, 1) \end{cases} \Rightarrow \vec{v}_s = \vec{v}_r \times \vec{v}_\pi = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ 1 & 2 & -1 \\ 1 & -2 & 1 \end{vmatrix} = 2\vec{i} - \vec{j} - 2\vec{k} - 2\vec{k} - 2\vec{i} - \vec{j} = -2\vec{j} - 4\vec{k} \Rightarrow \vec{v}_s = (0, -2, -4)$$

Continuación del problema A.2

$$\pi \equiv \lambda - 2(-1 + 2\lambda) + 2 - \lambda - 4 = 0 \Rightarrow \lambda + 2 - 4\lambda + 2 - \lambda - 4 = 0 \Rightarrow -4\lambda = 0 \Rightarrow \lambda = 0 \Rightarrow S \begin{cases} x = 0 \\ y = -1 + 2 \cdot 0 \\ z = 2 - 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} v_s = (0, -2, -4) \equiv (0, 1, 2) \\ S = (0, -1, 2) \end{cases} \Rightarrow s \equiv \frac{x}{0} = y + 1 = \frac{z - 2}{2}$$

A.3.- Calcular los límites:

a) $\lim_{x \rightarrow \frac{\pi}{2}} \frac{\cos\left(\frac{\pi}{2} \operatorname{sen} x\right)}{\left(x - \frac{\pi}{2}\right)^2}$ (1 punto)

b) $\lim_{x \rightarrow +\infty} \left(\sqrt{x^2 + 1} - \sqrt{x^2 - x}\right)$ (1 punto)

a)

$$\begin{aligned} \lim_{x \rightarrow \frac{\pi}{2}} \frac{\cos\left(\frac{\pi}{2} \operatorname{sen} x\right)}{\left(x - \frac{\pi}{2}\right)^2} &= \frac{\cos\left[\frac{\pi}{2} \operatorname{sen}\left(\frac{\pi}{2}\right)\right]}{\left(\frac{\pi}{2} - \frac{\pi}{2}\right)^2} = \frac{\cos\left(\frac{\pi}{2} \cdot 1\right)}{0^2} = \frac{\cos\left(\frac{\pi}{2}\right)}{0} = \frac{0}{0} \xrightarrow{\text{Aplicando L'Hopital}} = \\ &= \lim_{x \rightarrow \frac{\pi}{2}} \frac{-\operatorname{sen}\left(\frac{\pi}{2} \operatorname{sen} x\right) \cdot \frac{\pi}{2} \cos x}{2 \cdot \left(x - \frac{\pi}{2}\right)} = \lim_{x \rightarrow \frac{\pi}{2}} \frac{-\frac{\pi}{2} \cos x \cdot \operatorname{sen}\left(\frac{\pi}{2} \operatorname{sen} x\right)}{2 \cdot \left(x - \frac{\pi}{2}\right)} = \frac{-\frac{\pi}{2} \cos\left(\frac{\pi}{2}\right) \cdot \operatorname{sen}\left[\frac{\pi}{2} \operatorname{sen}\left(\frac{\pi}{2}\right)\right]}{2 \cdot \left(\frac{\pi}{2} - \frac{\pi}{2}\right)} = \\ &= \frac{-\frac{\pi}{2} \cdot 0 \cdot \operatorname{sen}\left(\frac{\pi}{2} \cdot 1\right)}{2 \cdot \left(\frac{\pi}{2} - \frac{\pi}{2}\right)} = \frac{-\frac{\pi}{2} \cdot 0 \cdot \operatorname{sen}\left(\frac{\pi}{2}\right)}{2 \cdot 0} = \frac{-\frac{\pi}{2} \cdot 0 \cdot 0}{0} = \frac{0}{0} \xrightarrow{\text{Aplicando L'Hopital}} = \\ &= \lim_{x \rightarrow \frac{\pi}{2}} \frac{\pi}{2} \cdot \frac{-\operatorname{sen} x \cdot \operatorname{sen}\left(\frac{\pi}{2} \operatorname{sen} x\right) + \cos\left(\frac{\pi}{2} \operatorname{sen} x\right) \cdot \frac{\pi}{2} \cos x \cdot \cos x}{2} = \\ &= \lim_{x \rightarrow \frac{\pi}{2}} \frac{\pi}{2} \cdot \frac{-\operatorname{sen} x \cdot \operatorname{sen}\left(\frac{\pi}{2} \operatorname{sen} x\right) + \frac{\pi}{2} \cdot \cos^2 x \cdot \cos\left(\frac{\pi}{2} \operatorname{sen} x\right)}{2} = \\ &= \frac{\pi}{2} \cdot \frac{-\operatorname{sen} \frac{\pi}{2} \cdot \operatorname{sen}\left(\frac{\pi}{2} \operatorname{sen} \frac{\pi}{2}\right) + \frac{\pi}{2} \cdot \cos^2 \frac{\pi}{2} \cdot \cos\left(\frac{\pi}{2} \operatorname{sen} \frac{\pi}{2}\right)}{2} = \frac{\pi}{2} \cdot \frac{-1 \cdot \operatorname{sen}\left(\frac{\pi}{2} \cdot 1\right) + \frac{\pi}{2} \cdot 0^2 \cdot \cos\left(\frac{\pi}{2} \cdot 1\right)}{2} \\ &= \frac{\pi}{2} \cdot \frac{-1 \cdot \operatorname{sen}\left(\frac{\pi}{2}\right) + 0}{2} = \frac{\pi}{2} \cdot \frac{(-1)}{2} = \frac{\pi}{4} \end{aligned}$$

Continuación del Problema A.3

b)

$$\begin{aligned}
\lim_{x \rightarrow +\infty} (\sqrt{x^2 + 1} - \sqrt{x^2 - x}) &= \infty - \infty = \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{(\sqrt{x^2 + 1} - \sqrt{x^2 - x}) \cdot (\sqrt{x^2 + 1} + \sqrt{x^2 - x})}{(\sqrt{x^2 + 1} + \sqrt{x^2 - x})} = \\
&= \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{(x^2 + 1) - (x^2 - x)}{\sqrt{x^2 + 1} + \sqrt{x^2 - x}} = \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{x^2 + 1 - x^2 + x}{\sqrt{x^2 + 1} + \sqrt{x^2 - x}} = \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{1 + x}{\sqrt{x^2 + 1} + \sqrt{x^2 - x}} = \frac{\infty}{\infty} = \\
&= \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{\frac{1 + x}{x}}{\frac{\sqrt{x^2 + 1} + \sqrt{x^2 - x}}{x}} = \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{\frac{1}{x} + \frac{x}{x}}{\sqrt{\frac{x^2 + 1}{x^2}} + \sqrt{\frac{x^2 - x}{x^2}}} = \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{\frac{1}{x} + 1}{\sqrt{\frac{x^2}{x^2} + \frac{1}{x^2}} + \sqrt{\frac{x^2}{x^2} - \frac{x}{x^2}}} = \\
&= \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{\frac{1}{x} + 1}{\sqrt{1 + \frac{1}{x^2}} + \sqrt{1 - \frac{1}{x}}} = \frac{\frac{1}{\infty} + 1}{\sqrt{1 + 0} + \sqrt{1 - 0}} = \frac{0 + 1}{\sqrt{1 + 0} + \sqrt{1 - 0}} = \frac{1}{2}
\end{aligned}$$

A.4.- Dada la función $f(x) = \sqrt{\ln(3^x + x) + \ln(x^2 - 10x + 20)}$ demuestra que existe un valor $\alpha \in (1, 2)$ tal que $f'(\alpha) = 0$. Menciona los resultados teóricos empleados y justifica su uso (**3 puntos**)

Teorema del valor medio o de Lagrange

Si $f(x)$ es continua en $[a, b]$ y derivable en (a, b) , entonces existe, al menos, un punto $c \in (a, b)$ tal que: $f(b) - f(a) = f'(c)(b - a)$

Geométricamente, como $f'(c)$ es la pendiente de la recta tangente en el punto c y

$\frac{f(b) - f(a)}{b - a}$ es la pendiente de la cuerda que une los puntos $[a, f(a)]$ y $[b, f(b)]$, el teorema

dice que dichas rectas tienen la misma pendiente; luego si una función es continua en $[a, b]$ y tiene tangente en todos los puntos de (a, b) , es decir, es derivable en (a, b) , entonces existe, al menos, un punto de (a, b) en el cual la recta tangente es paralela a la cuerda limitada por los puntos $[a, f(a)]$ y $[b, f(b)]$

$$\begin{cases} f(1) = \sqrt{\ln(3^1 + 1) + \ln(1^2 - 10 \cdot 1 + 20)} = \sqrt{\ln 4 + \ln 11} \\ f(2) = \sqrt{\ln(3^2 + 2) + \ln(2^2 - 10 \cdot 2 + 20)} = \sqrt{\ln 11 + \ln 4} \end{cases} \Rightarrow$$

$$f(2) - f(1) = f'(\alpha) \cdot (2 - 1) \Rightarrow f'(\alpha) = \frac{f(2) - f(1)}{2 - 1} = \frac{\sqrt{\ln 4 + \ln 11} - \sqrt{\ln 11 + \ln 4}}{1} = \frac{0}{1} = 0$$

También cumple el **teorema de Rolle**

Sea $f(x)$ una función continua en $[a, b]$, derivable en (a, b) y que verifica que $f(a) = f(b)$; entonces existe, al menos, un punto $c \in (a, b)$ tal que $f'(c) = 0$

Siendo $f(2) = f(1)$ entonces existe, al menos, un punto $c \in (1, 2)$ tal que $f'(c) = 0$

Opción B

B.1.- Dadas las matrices $A = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix}$ y $B = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$ encuentra la matriz X tal que

$$AXB = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \quad \text{(2 puntos)}$$

$$AXB = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \Rightarrow A^{-1}AXB B^{-1} = A^{-1} \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \cdot B^{-1} \Rightarrow IXI = A^{-1} \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \cdot B^{-1} \Rightarrow$$

$$X = A^{-1} \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \cdot B^{-1} \Rightarrow$$

$$\left\{ \begin{array}{l} |A| = \begin{vmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 2 \end{vmatrix} = 2 - 1 = 1 \neq 0 \Rightarrow \exists A^{-1} \Rightarrow A^{-1} = \frac{1}{|A|} \cdot \text{adj } A^t \Rightarrow A^t = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix} \Rightarrow \text{adj } A^t = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \\ |B| = \begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 0 \end{vmatrix} = -1 \neq 0 \Rightarrow \exists B^{-1} \Rightarrow B^{-1} = \frac{1}{|B|} \cdot \text{adj } B^t \Rightarrow B^t = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \text{adj } B^t = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix} \end{array} \right. \Rightarrow$$

$$\left\{ \begin{array}{l} A^{-1} = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \\ B^{-1} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & -2 \end{pmatrix} \end{array} \right. \Rightarrow X = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 4 \\ -1 & -5 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 & -7 \\ -5 & 9 \end{pmatrix}$$

B.2.- Encuentra la ecuación continua de la recta r que pasa por el punto $P \equiv (1, 1, 1)$ y corta a las rectas $r \equiv \begin{cases} x + y + z - 1 = 0 \\ 2x + 2y + z = 0 \end{cases}$ y $s \equiv \frac{x}{2} = \frac{y-2}{1} = \frac{z+1}{1}$ (3 puntos)

Sea t la recta que se busca

$$\left\{ \begin{array}{l} x + y + 1 = 0 \Rightarrow x = -1 - y \Rightarrow -1 - y + y + z - 1 = 0 \Rightarrow z = 2 \Rightarrow r \equiv \begin{cases} x = -1 - \mu \\ y = \mu \\ z = 2 \end{cases} \\ s \equiv \begin{cases} x = 2\lambda \\ y = 2 + \lambda \\ z = -1 + \lambda \end{cases} \end{array} \right.$$

$$\vec{v}_t = (-1 - \mu - 2\lambda, \mu - 2 - \lambda, 2 + 1 - \lambda) = (-\mu - 2\lambda - 1, \mu - \lambda - 2, -\lambda + 3)$$

$$t \equiv \frac{1 - (-1 - \mu)}{-\mu - 2\lambda - 1} = \frac{1 - \mu}{\mu - \lambda - 2} = \frac{1 - 2}{-\lambda + 3} \Rightarrow t \equiv \frac{2 + \mu}{-\mu - 2\lambda - 1} = \frac{1 - \mu}{\mu - \lambda - 2} = \frac{-1}{-\lambda + 3} \Rightarrow$$

Continuación del Problema B.2

$$\begin{cases} \frac{2+\mu}{-\mu-2\lambda-1} = \frac{-1}{-\lambda+3} \Rightarrow -2\lambda+6-\mu\lambda+3\mu = \mu+2\lambda+1 \Rightarrow -2\lambda+6-\mu\lambda+3\mu-\mu-2\lambda-1=0 \\ \frac{1-\mu}{\mu-\lambda-2} = \frac{-1}{-\lambda+3} \Rightarrow -\lambda+3+\lambda\mu-3\mu = -\mu+\lambda+2 \Rightarrow -\lambda+3+\lambda\mu-3\mu+\mu-\lambda-2=0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} -\mu\lambda+2\mu+5-4\lambda=0 \\ \lambda\mu-2\mu+1-2\lambda=0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} (2-\lambda)\mu = 4\lambda-5 \Rightarrow \mu = \frac{4\lambda-5}{2-\lambda} \\ (\lambda-2)\mu = 2\lambda-1 \Rightarrow \mu = \frac{2\lambda-1}{\lambda-2} \end{cases} \Rightarrow \frac{4\lambda-5}{2-\lambda} = \frac{2\lambda-1}{\lambda-2} \Rightarrow 5-4\lambda = 2\lambda-1$$

$$6-6\lambda=0 \Rightarrow 6\lambda=6 \Rightarrow \lambda=1 \Rightarrow \mu = \frac{4\cdot 1-5}{2-1} = -1 \Rightarrow$$

$$\vec{v}_i = [-(-1) - 2 \cdot 1 - 1, -1 - 1 - 2, -1 + 3] = (-2, -4, 2) \equiv (1, 2, -1) \Rightarrow t \equiv \frac{x-1}{1} = \frac{y-1}{2} = \frac{z-1}{-1} \Rightarrow$$

$$t \equiv x-1 = \frac{y-1}{2} = \frac{z-1}{-1}$$

B.3.- Demuestra que la función $f(x) = \sqrt{\text{sen}\left(\frac{\pi}{2} \cdot 2^x\right)}$ vale $\frac{1}{2}$ en algún punto del intervalo

$(0, 1)$. Menciona los resultados teóricos empleados y justifica su uso (**2 puntos**)

Tomemos la función

$$g(x) = \sqrt{\text{sen}\left(\frac{\pi}{2} \cdot 2^x\right)} - \frac{1}{2}$$

Teorema de Bolzano

Si $f(x)$ es continua en el intervalo $[a, b]$, y toma valores de distinto signo en los extremos del intervalo [**sign** $f(a) \neq$ **sign** $f(b)$], entonces existe, al menos, un punto $c \in (a, b)$ tal que **$f(c) = 0$**

Como la función es continua y derivable en el intervalo $(0, 1)$ y siendo los valores de la función en los extremos del intervalo

$$\begin{cases} g(1) = \sqrt{\text{sen}\left(\frac{\pi}{2} \cdot 2^1\right)} - \frac{1}{2} = \sqrt{\text{sen}(\pi)} - \frac{1}{2} = \sqrt{0} - \frac{1}{2} = 0 - \frac{1}{2} = -\frac{1}{2} < 0 \\ g(0) = \sqrt{\text{sen}\left(\frac{\pi}{2} \cdot 2^0\right)} - \frac{1}{2} = \sqrt{\text{sen}\left(\frac{\pi}{2} \cdot 1\right)} - \frac{1}{2} = \sqrt{\text{sen}\left(\frac{\pi}{2}\right)} - \frac{1}{2} = \sqrt{1} - \frac{1}{2} = 1 - \frac{1}{2} = \frac{1}{2} > 0 \end{cases}$$

se cumple que [**sign** $g(0) \neq$ **sign** $g(1)$], entonces existe, al menos, un punto $\alpha \in (a, b)$ tal

$$\text{que } g(\alpha) = 0 \text{ ellos implica que } g(\alpha) = \sqrt{\text{sen}\left(\frac{\pi}{2} \cdot 2^\alpha\right)} - \frac{1}{2} = 0 \Rightarrow \sqrt{\text{sen}\left(\frac{\pi}{2} \cdot 2^\alpha\right)} = \frac{1}{2} \Rightarrow$$

$$f(\alpha) = \frac{1}{2}$$

B.4.- Calcula el área de la región del plano encerrada entre las gráficas de las funciones

$$f(x) = 5 - x \quad y \quad g(x) = \frac{5}{x+1} \quad (\mathbf{3 \text{ puntos}})$$

$$\text{Puntos de corte de las funciones con } OX \Rightarrow y = 0 \Rightarrow \begin{cases} 5 - x = 0 \Rightarrow x = 5 \\ \frac{5}{x+1} = 0 \Rightarrow 5 \neq 0 \Rightarrow \text{No hay puntos de corte} \end{cases}$$

$$\text{Puntos de corte entre funciones} \Rightarrow 5 - x = \frac{5}{x+1} \Rightarrow 5x + 5 - x^2 - x = 5 \Rightarrow -x^2 + 4x = 0 \Rightarrow$$

$$x^2 - 4x = 0 \Rightarrow x(x-4) = 0 \Rightarrow \begin{cases} x = 0 \\ x - 4 = 0 \Rightarrow x = 4 \end{cases}$$

$$\text{Simetría} \Rightarrow \begin{cases} f(-x) = 5 - (-x) = 5 + x \neq f(x) \Rightarrow \text{No hay simetrías} \\ g(-x) = \frac{5}{(-x)+1} = \frac{5}{-x+1} \neq g(x) \Rightarrow \text{No hay simetrías} \end{cases}$$

$$\text{Signo en } x = 1 \in (0, 4) \Rightarrow \begin{cases} f(1) = 5 - 1 = 4 > 0 \\ g(1) = \frac{5}{1+1} = \frac{5}{2} > 0 \end{cases} \Rightarrow 4 > 0 \Rightarrow f(x) > g(x)$$

$$A = \int_0^4 (5 - x) dx - \int_0^4 \frac{5}{x+1} dx = 5 \cdot [x]_0^4 - \frac{1}{2} \cdot [x^2]_0^4 - 5 \int_1^5 \frac{dt}{t} = 5 \cdot (4 - 0) - \frac{1}{2} \cdot (4^2 - 0^2) - 5 \cdot [\ln t]_1^5$$

$$x + 1 = t \Rightarrow dx = dt \Rightarrow \begin{cases} x = 4 \Rightarrow t = 5 \\ x = 0 \Rightarrow t = 1 \end{cases}$$

$$A = 20 - \frac{16}{2} - 5 \cdot (\ln 5 - \ln 1) = 20 - 8 - 5 \cdot (\ln 5 - 0) = 12 - 5 \cdot \ln 5 = 12 - \ln 5^5 = (12 - \ln 3125) u^2$$